

Βοηθός Σύνδεσης στο Διαδίκτυο.

Γιά να συνδεθούμε με το Puppy – Puppel linux στο διαδίκτυο, έχουμε στην διάθεσή μας αρκετά εργαλεία στο Μενού.

Το πληρέστερο από όλα είναι ο “Βοηθός Σύνδεσης στο Δίκτυο”.

Στο μενού θα βρούμε την καινούρια και την παλαιότερη έκδοσή του.

Με την παλαιότερη έκδοση, μέχρι και το 4.12, ήταν πιο εύκολο να έχουμε αποτέλεσμα. Το μειονέκτημά της ήταν ότι δεν υποστήριζε wpa παρά μόνο wep.

Η νεότερη έκδοση, δείχνει στο 4.20, ώριμη πλέον και θα ξεκινήσουμε με αυτήν.

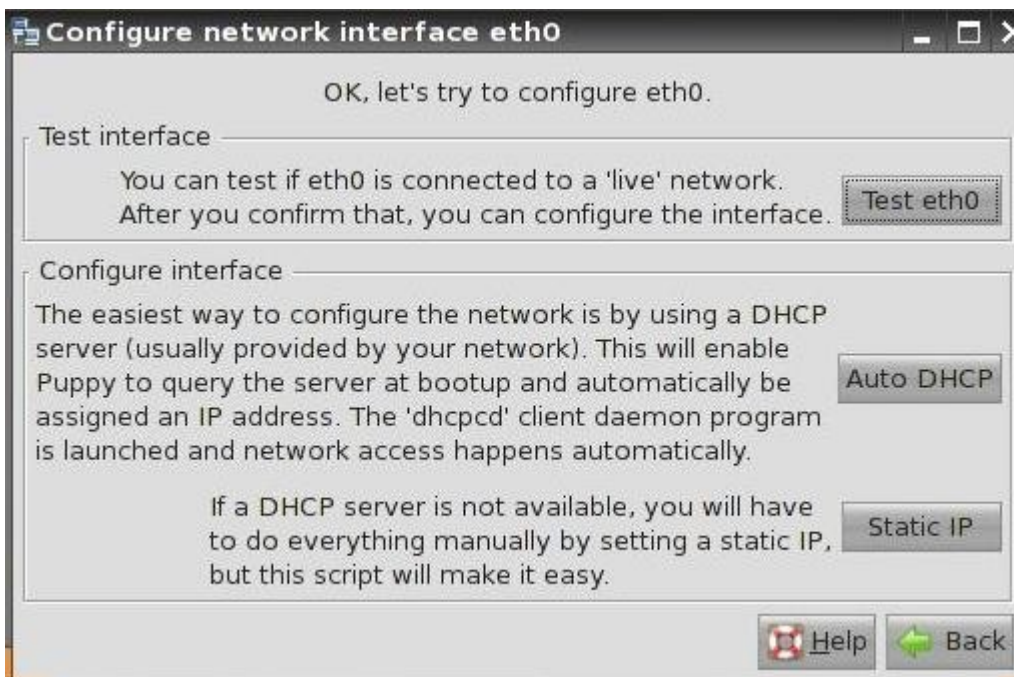
Μπορούμε να την επιλέξουμε από την Επιφάνεια Εργασίας μας, από το εικονίδιο “Σύνδεση” και από το παράθυρο που θα ανοίξει να επιλέξουμε την καρτέλα “network or wireless”.

Εναλλακτικά θα πάμε στο menu και από εκεί “Προσαρμογή” και επιλέγουμε “Βοηθός σύνδεσης στο δίκτυο”.

Στο παράθυρο που θα εμφανιστεί θα δούμε τις συσκευές που έχει ανιχνεύσει το Puppel.

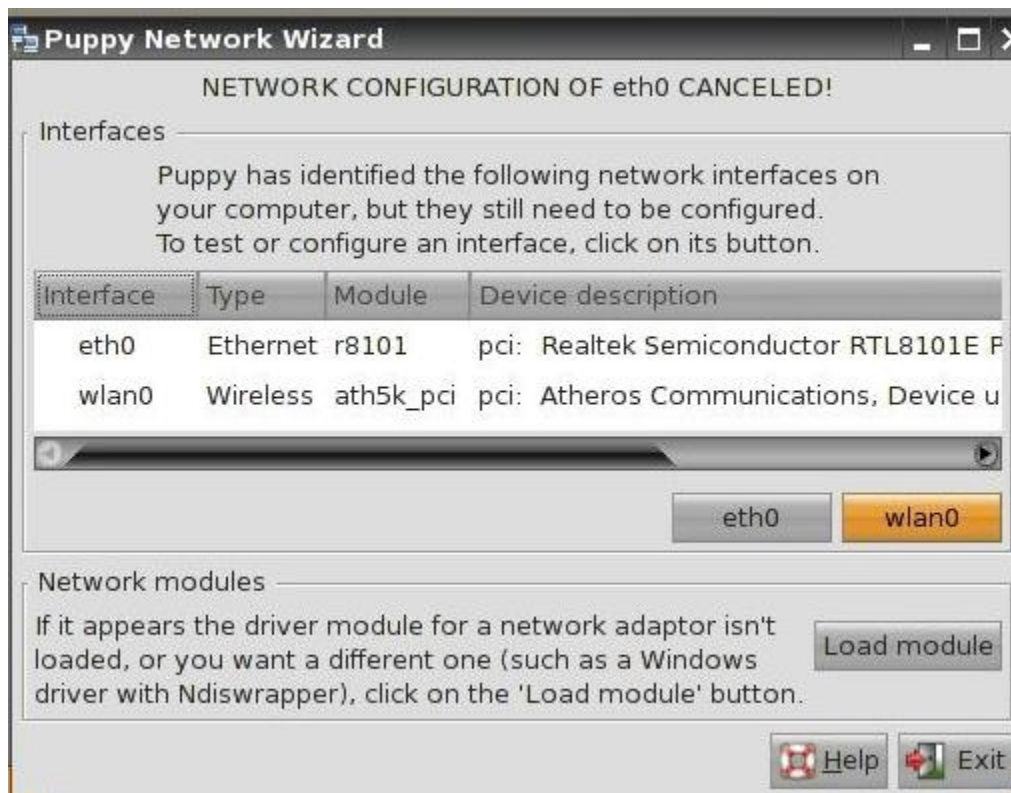


Εάν θέλουμε να συνδεθούμε με ethernet, δεν έχουμε παρά να επιλέξουμε την συσκευή (eth0) και στο νέο παράθυρο να επιλέξουμε το auto dhcp.

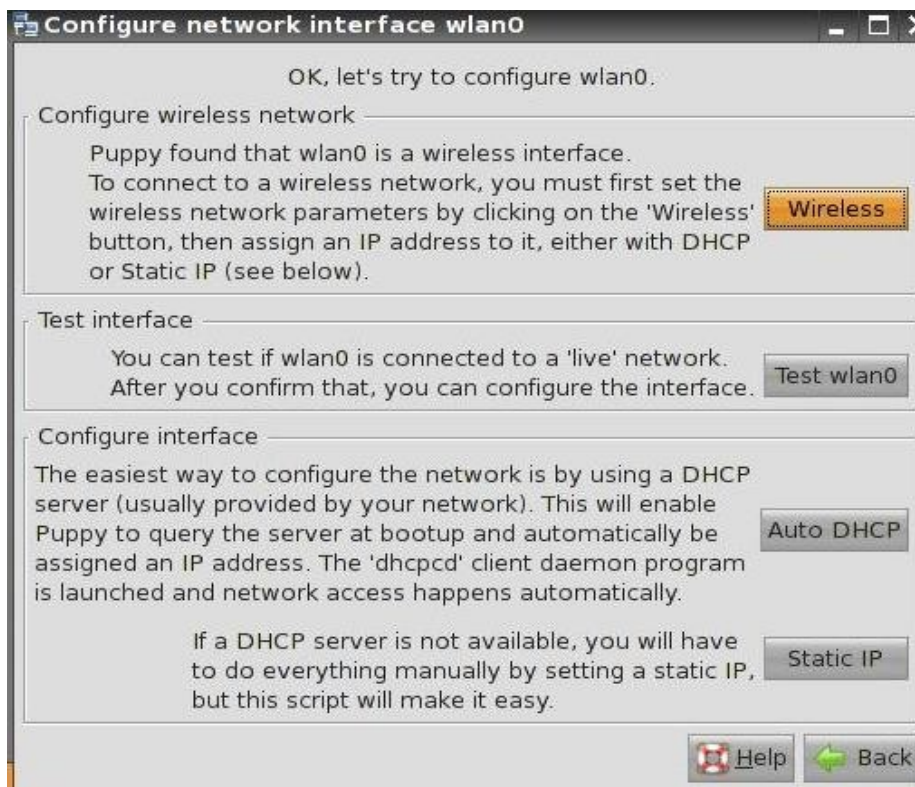


Σε λίγα δευτερόλεπτα θα μπορούμε να συνδεθούμε με τον firefox ή με τον seamonkey. Χρειαζόμαστε κάποια βήματα παραπάνω, εάν η επιθυμητή σύνδεση είναι η ασύρματη.

Ας επιστρέψουμε στο πρώτο παράθυρο και ας επιλέξουμε το ασύρματο τσιπάκι μας.



Συνήθως αναφέρεται σαν wlan0.
Το επιλέγουμε καί στην συνέχεια επιλέγουμε wireless.



Θα αφήσουμε το πρόγραμμα να ανιχνεύσει τα ασύρματα δίκτυα, επιλέγοντας scan.



Θα εμφανιστεί μία λίστα με τα διαθέσιμα δίκτυα, από όπου θα επιλέξουμε το δικό μας.



Με την επιλογή τού OK, θα περάσουμε σε νέο παράθυρο, στο οποίο θα πρέπει να επιλέξουμε το κλειδί τού δικτύου μας -λογικά wpa, αλλιώς wep.

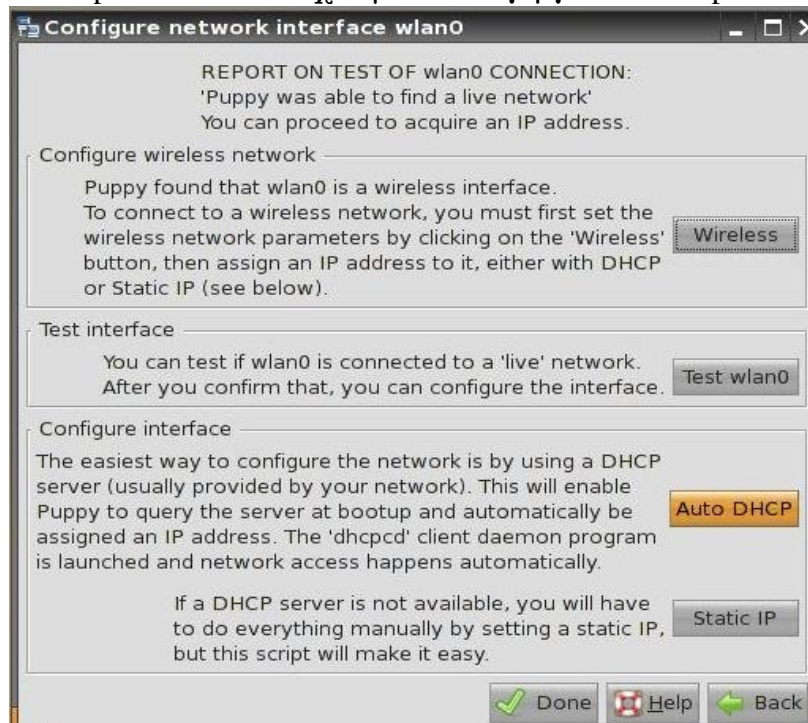


Έτσι θα μπορούμε να δώσουμε τον κωδικό τού δικτύου μας



καί να σώσουμε την επιλογή μας με το save.

Θα επιλέξουμε use this profile και θα έχουμε επιλογή για autodhcp.



Μπορούμε αν θέλουμε να σώσουμε την ρύθμιση ώστε στην επόμενη εκκίνηση να είναι ρυθμισμένη η ασύρματη σύνδεση (εφόσον βέβαια δουλεύουμε σε σύστημα που σώζει ρυθμίσεις).

